**HỌ TÊN:** 

**LỚP: ROBOT**

**BÀI 13: ULTRASONIC SENSOR**

1. **Bài tập số 1:**Zoombit sẽ vượt qua các chướng ngại vật để đến chỗ cất kho báu với các yêu cầu sau:

* Bật nguồn: đầu nhìn thẳng về phía trước 1 góc 900 .2 đèn trước phát sáng, phát 1 đoạn nhạc ngắn, và hiển thị tên HV.
* Thiết lập khoảng cách từ zoom:bit đến vật cản. Nếu cách dưới 10 cm thì robot lùi lại phía sau cho đến khi cách vật cản dưới 20 cm thì dừng lại.
* Tiếp tục nhấn nút A: gọi lệnh rẽ phải, nhấn nút B: gọi lệnh rẽ trái, còn lại: robot sẽ đi thẳng về trước

+ Với lệnh rẽ phải: đầu xoay 450 , hiển thị mũi tên bên phải, RGB Led số1 nháy xanh/ đỏ lặp lại 4 lần, phát còi bào hiệu, sau đó rẽ phải 0.5 giây rồi dừng. Đầu hưởng thẳng về trước 900

+ Với lệnh rẽ trái: đầu xoay 1350 , hiển thị mũi tên bên trái, RGB Led số 0 nháy xanh/ đỏ lặp lại 4 lần, phát còi bào hiệu, sau đó rẽ trái 0.5 giây rồi dừng. Đầu hưởng thẳng về trước 900

***Nhận xét của giáo viên:***





Giáo viên nhận xét

(đã ký)

Để làm bài tập, học viên vào link bên dưới để tải phần mềm:

<https://makecode.microbit.org/offline-app>

hoặc có thể làm trực tiếp trên website theo link bên dưới:

<https://makecode.microbit.org/>